(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号 特開平11-88353

(43)公開日 平成11年(1999)3月30日

(51) Int.Cl. ⁶	能別記号	FI			
H 0 4 L 12/28 1/22		H04L	11/00 1/22	310D	
			11/20	c	

審査請求 未請求 請求項の数18 OL (全 21 頁)

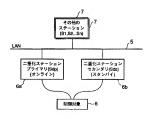
(21)出職番号	特願平9-242695	(71)出題人 000003078			
		株式会社東芝			
(22) 出顧日	平成9年(1997)9月8日	神奈川県川崎市幸区堀川町72番地	神奈川県川崎市泰区堀川町72番地		
		(72)発明者 山岸 孝			
		東京都府中市東芝町 1 番地 株式会社	中グ		
		府中工場內	~~~		
		(72)発明者 河野 慎哉			
		東京都府中市東芝町1番地 株式会社	wir 44		
		宋京都府平印来之司 1 香地 株式云红 府中工場内	、木之		
		(72)発明者 岡野 洋一			
		東京都府中市東芝町1番地 株式会			
		府中工場内			
		(74)代理人 弁理士 鈴江 武彦 (外6名)	弁理士 鈴江 武彦 (外6名)		
		最終頁に	続く		

(54) 【発明の名称】 二重化システム

(57)【要約】

ンとスタンパイとを自動的に切換える。 【解決手段】 **た呼ば、それぞれ共通の情報端末8 が 報続された一列のステーション6 a, 6 bがネットワー クの伝送解ちに接続され、この一対のステーション6 a, 6 bのラち一方が情報端末8 に対する移職状態を示 オンラインとなり、他方が情報端末8 に対する移職状態を示 オンラインとなり、他方が情報端末8 に対する移職状態を示 あ。そして、各ステーション6 a, 6 bは、伝送略5を 介して正いた情報を送受信し、この送受信される情報に 基づいてステーション6 a, 6 bのオンラインとスタン パイとを切換える。

【課題】 切換え専用信号線を用いることなくオンライ



【特許請求の範囲】

[請求項] それぞれ共動の情物維大が縁続された一 効のステーションがネットワークの伝送路に接続され、 この一対のステーションのうち一方が前に清解観末に対 する経機状態を示すオンラインとなり、他方が前に情報 端末に対する特徴状態を示すスタンパイとなる二重化シ ステムにおいて、

前記各ステーションは、前記伝送路を介して互いに情報 を送受信し、この送受信される情報に基づいてステーションのオンラインとスタンパイとを切換える二重化システム。

【請求項2】 前記各ステーションは、前記伝送路を介 して互いに情報を送受信し、この送受信される情報から 異常が生じたステーションを判定して判定結果に基づい てステーションのオンラインとスタンパイとを切換える 請求項1記載の二重化システム。

[請求項3] 前記オンラインのステーションからスタ ンパイのステーションに対する情報を、スタンパイのス テーションからオンラインのステーションに対する情報 に比較して、短周期で送信することを特徴とする請求項 2齢酸の二葉化システム。

【請求項4】 前記各ステーションは、前記送受信され た情報に基づいて、両方のステーションが判時にオンラ インとスタンパイとであることを検出すると、所定の手 順で定めらられた一方のステーションのみをオンライン とすることを特徴とする請求項2記載の二重化システ ん。

【請求項5】 前記名ステーションは、前記伝送路を介 して互いに情報を一定周期で送受信し、前記一定周期よ り長く設定された許容時間を超えて情報を受信しない 、相手側のステーションに異常か生じたと判定するこ とを特徴とする請求項2 配数の二重化システム。

【請求項6】 前記各ステーションは、前記共通の情報 端末から一定周所で出力される情報を取込んで記憶しか つ相手側のステーションへ送信して、自己が配他した情 報と相手側から受信した情報との比較結果に甚つ、て異 常が生したステーションを削定することを特徴とする請 求項を指数の重だシステム。

【森秋項7】 前記名ステーションは、前記没受信され た情報は基づいて、両方のステーションが興略はようシ インとスタンパイとであることを検討すると、検出時刻 からの経過時間を計算しかつ相手順のステーションへ送 信して、自己の経過時間と相手傾から受信した経過事時 との比較結果に基づいて決定した一方のステーションの みをオンラインとすることを特徴とする請求項2記載の 二種作ンステム。

【請求項8】 それぞれ共通の複数の情報端末が接続された一対のステーションがネットワークの伝送路に接続され、この一対のステーションのうち一方が前記各情報端末に対する線像状態を示すオンラインとなり、他方が

前記各情報端末に対する待機状態を示すスタンパイとなる二重化システムにおいて、

前記各情報端末はそれぞれ固有の重要度を有しかつ前記 各ステーションは前記各情報端末の動作状態を監視して おり、

前記名ステーションは、前記動作状態に異常が検討されると、自己が処理可能な各情物端末の合計重要度を剪出 しかつ相手側のステーションへ送信して、自己の合計重 要度と相手側から受信した合計重要度との比較結果に基 づいてステーションのオンラインとスタンパイとを切換 えるこ番作システム。

【請求項号】 それぞれ共適の被数の指領端未が接続さ れた一対のステーションがネットワークの伝送路に接続 され、この一対のステーションのラー方が前途径情報 端末に対する経動状態を示すオンラインとなり、他方が 前記名情報端末に対する経動状態を示すスタンバイとな る二重化システんにおいて、

前記各情報端末はそれぞれ圏有の重要度を有しかつ前記 各ステーションは前記各情報端末の動作状態を監視して おり、

新記名ステーションは、外部からステーションのオンラ インとスタンいくとの切換え指令が入力すると、自己が 処理可能な各情報は本の含計画変はた対して自己がセン ラインの場合のみ眩迷指令に与えられた重要度を検算し た合計重要度を対したの相手側のステーションへ送る して、自己の合計重要度と相手側から受信した合計画要 度との比較無限に高少てステーションのオンラインと スタンがくとを切換えるこ脈ととステム。

【請求項10】 前記各ステーションはそれぞれ固有の 重要度を有し、

前記比較結果において、自己の合計重要度と相手側から 受情した合計重要度とが等しいと、前記各ステーション が有する重要度に基づいてステーションのオンラインと スタンパイとを切換えることを特徴とする請求項8記成 の二重化システム。

【請求項 1.1】 - 総記物定統制に基づいてステーション をオンラインからスタンパイへ切換えるに際して、オン ラインのステーションを一旦追避状態に移行させ、スタ ンパイのステーションをスタンパイへ移行させた後、前 記退避状態のステーションをスタンパイへ移行させるこ とを特徴とする請求項 2 記録の工能システム。

【請求項12】 外部指令に基づいて、オンラインのステーションを強制的に返避状態に移行させ、スタンパイ のステーションをオンラインに移行させた後、前記退避 状態のステーションをスタンパイへ移行させることを特 後とする請求項2記載の二重化システム。

【請求項13】 前記オンラインのステーションが尽難 状態に移行した後、許容時間内にスタンパイのステーションがオンラインに移行しないとき、前記退避状態のス テーションをオンラインに復旧させることを特徴とする 請求項11または12に記載の二重化システム。

[請求項」4] それぞれ共通の階段線本が接続された 一対のステーションがネットワークの伝送路に接続さ れ、この一列のステーションのうち一方が前記情報機能 に対する移機状態を示すオンラインとなり、他方が前記 情報時末に対する移機状態を示すスタンパイとなる二重 化システムにおいて、

スタンバイのステーションはオンラインのステーション の動作を監視し、動作が停止すると、自己がオンライン のステーションの動作の副代わりを行い、かつ必要に応 して、ステーションのオンラインとスタンバイとを切換 える二重化システム。

【請求項15】 それぞれ共通の複数の情報端末が接続 されたオンラインとスタンパイとからなる一対のステー ションがネットワークの伝送路に接続され、この一対の ステーションで前記複数の情報端末に対して分担して処 理を行う二重化システムにおいて、

前記各情報端末はそれぞれ固有の重要度を有しかつ前記 各ステーションは自己が分担している各情報端末の動作 状態を監視しており、

前配各ステーションは、自己が分担している各情報端末 の合計重要度を算出しかつ相手側のステーションへ送信 して、自己の合計重要度と相手側から受信した合計重要 度との比較結果に基づいて各ステーション間の情報端末 の分担を切象える二重化システム。

【請求項16】 それぞれ共通の情報端末が接続された 一対のステーションがネットワークの伝送路に接続さ れ、この一対のステーションのう。一方が前に情報を限 に対する経慮状態を示すオンラインとなり、他方が前記 情報時末に対する経機状態を示すスタンパイとなる二重 化シスチムにおいて、

約記各ステーションは、前記共通の情報機未を介して互 いに情報を送受信し、この送受信される情報から異常が 生じたステーションを判定して判定結果に基づいてステ ーションのオンラインとスタンパイとを切換える二重化 システム。

【請求項17】 前記異常発生時の他に、定期的にステ ーションのオンラインとスタンパイとを切換えることを 特徴とする請求項2記載の二重化システム。

【請求項18】 前配各ステーションは、自己の合計重 要度と相手制から受信した合計重要度との差が予め定め られた現定以上のときステーションのオンラインとスタ ンハイとを切換える請求項8記載の二重化システム。 【等卵の詳細を説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】 本発明は、例えばLAN(ロ ーカル・エリア・ネットワーク)等のネットワークの伝 送路に対して同一処理機能を有した一対のステーション が接続され、この一対のステーションを共通の情報端末 に対して処理を実施可能とした二重化システムに係わ り、特に、一対のステーションのうち一方をオンライン (稼働系)のステーションとし、他方をスタンパイ (特 機系)のステーションとした二重化システムに関する。 【0002】

【従来の技術】一般に、故障等に起因してシステムの動 作が停止や中断することが許されないシステムにおいて は、同一処理業務を行う複数のステーション(処理装 置)を設けて、通常は、一方をオンライン(稼働系)に 指定し、このオンラインに指定したステーションで処理 を実施させ、他方をスタンパイ (待機系) に指定してい る。そして、オンラインのステーションに異常が発生す るとスタンパイのステーションをオンラインに変更し、 オンラインのステーションをスタンパイへ移行させる。 【0003】 図24は上述した機能を有した二重化シス テムの概略構成を示す模式図である。 LANの伝送路 1 に対して、同一処理機能を有した一対のステーション2 a. 2 b及び他の複数のステーション3が接続されてい る。そして、通常、一方のステーション(プライマリ) 2 aがオンラインに指定され、他方のステーション(セ カンダリ) 2 bがスタンパイに指定されている。

【0004】そして、各ステーション2a、2bはオンラインとスタンパイとの間の可換えのための専用信号域 4a、4bを持た、その期間信号域4a、4bを3台の各ステーション2a、2bで制御しかつ監測することにより、二重化ステーションのオンラインとスタンパイとの間の切換ま行っている。

【0005] 具体的には、各ステーション2 a、2 bは 専用信号線4 a、4 bの信号が入出力される1 ピットの 力ポートと1 ピットの入力ポートとを持ち、各ポート の状態は0 Nと0 F Fの 2 値をとる。一方のステーション2 a、(2 b) の出力ポートは他方のステーション2 b (2 a) の入力ポートに専用信号線4 a (b) で接続 されている。そして、オンラインのステーション2 a (2 b) は例えば自己診断機能によって自己ステーションの異路を検出すると、自己の出力ポートを0 F F にする。

[0006] ステーション2 a (2 b) は自己がオンラインであると出力ボーをのNとし、自己がスタンパイであると0F Fとしている。相野からの専用信号線4b(4 a)の入力ボートの値を見て、各ステーション2 a (2 b) は相手ステーション2 b (2 a)がスタンパイであると自己ステーション2 a (2 b)がメンラインになるように前脚される。 オンラインのステーション a (2 b)は、自己ステーション2 a (2 b)は、自己ステーション2 a (2 c)に関格する事により、相手ステーション2 b (2 a)をオンラインに見格させる。

【0007】また、相手ステーション2b(2a)に異常が発生したことを検出する手法としてWDT(ウォッチ・ドッグ・タイマー)手法が実施されている。 【0008】すなわち、各ステーション2a(2b) は、自己の出力ポートから一定周町で専用信号線 a (4 b) を介して小以ス信号または総統信号を相手ステーション2 b (2 a) へ送出する。同時に、各ステーション2 a (2 b) は、相手ステーション2 b (2 a) からの専用信号線 4 b (4 a) の入力ポートの信号の有無をファーション2 b (2 a) は は 相手ステーション2 b (2 a) は は 用きないよりないます。 (0 0 0 9] そして、異常ステーションがマンラインの場合は、その異常のステーションをスタンパイへ移行させ、スタンパイの平ちっと、

3。 【0010】

【毎期が解決しようとする課題】しかしながら、図24 に示す各ステーション2a、2b相互間を専用信号離4 a、4bで接続する手法においても、まだ解消すべき次 のような課題があった。すなわち、オンラインとスタン バイとの切換えのための専用信号離4a、4bを用いて いるために、流い照射を参照である前は今右は、

[0011] しかし、専用信号線4a、4bで各ステーション2a、2bは瓦原を整計するためには、各ステーション2a、2bに入力ボートや出力ボート等のハードウェア構成が必要となり、影衝度が上昇する。また、伝 と数数1少に194歳のなかだけの専用信号線4a、4bを数数することはシステム全体が複雑化する問題があ

【0012】また、専用信号線4a, 4bのみの情報で は高度の切換え制御が実施できない問題がある。

【0013】本契則はこのような事情に傷かてなされた ものであり、ステーション相互間の情報伝達を本来の処 理に必要なネットワークの伝送機やステーションに接続 された情報版本を経由させ、オンラインとスタンパイとを 自動的に切換えることができ、かっ高度な均換え制御が 実施できる二重化システムを提供することを目的とす

[0014]

【課題を解決するための手列"上記課題を解消するため に請が項1の発明は、それぞれ共通の情報議より機能 たっぱのステーションがホットワークの区域路に維助 され、この一対のステーションのうち一方が情報端末に 対する経験地態を示すオンラインとなり、他方が情報端 末に対する存機状態を示すオンラインとなる二無化シス テムにおいて、各ステーションは、伝送路を介して互い に情報を送受信し、この送受信される情報に基づいてス テーンョンのオンラインとスタンバイとを切換えるよう にしている。

【0015】請求項2は、上述した請求項1の二重化システムにおいて、各ステーションは、伝送路を介して互いに情報を送受信し、この送受信される情報から異常が生じたステーションを判定して判定核果に基づいてステ

ーションのオンラインとスタンパイとを切換えるようにしている。

[0017] 請求項3は、上述した請求項2の二重化シ ステムにおいて、オンラインのステーションからスタン バイのステーションに対する情報を、スタンパイのステーションからオンラインのステーションに対する情報に 比較して、短周期で送信するようにしている。

【0018】このように構成された二重化システムにおいては、スタンバイのステーションはオンラインのステーションの状態をより短い周期で監視することになり、異常発生をより迅速に検出でき、システムの信頼性をより一層向上できる。

[0019] 請求項4は、上述した請求項2の二重化シ ステムにおいて、各ステーションは、前記送費借された 情報に基づいて、両方のステーションが同時にオンライ ンとスタンパイとであることを検出すると、所定の手順 で定められた一方のステーションのみをオンラインと している。

[0020] 例及は、システムの電源投入時においては、両方のステーションはスタンバイ状能である。また。適齢の解析機能はおいても、製って両方のステーションがオンラインになる場合もある。このような場合、必ず、一方のステーションのみがオンラインに移行するので、システムの質辨性を向上できる。

【0021】 請求項5は、上述した請求項2の二重化シ ステムにおいて、各ステーションは、伝送路を介して互 いに情報を一定周期で送受信し、一定周期より長く設定 された許容時間を越えて情報を受信しないと、相手側の ステーションに異常か生したと半定する。

[0022] てのように構成された二重化システムにおいては、実質的に伝送路を介してWDT (ウォッチ・ドッグ・タイマー) 手法がソフト的に実施され、相手側のステーションに異常か生じたことが簡単に検知できる。
[0023] 請求項もは、上述した請求項2の二重化システムにおいて、各ステーションは、共通の情報端末から一定期間で出力される情報を収込んで記憶した情報と相手側のステーションへ送信して、自己が定憶した情報と相手側から受信した情報との比較結果に基づいて異常が生じたステーションを制定する。

【0024】 このように構成された二重化システムにおいては、各ステーションは、共通の情報端末から一定周期で出力される情報を取込んで記憶するとともに、相手側のステーションへ送信している。

【0025】この場合、各ステーションは同一の情報を 取込んでいるので、自己が記憶した情報と相手から受信 した情報とは等しい答である。したがって、両者が相違 すると、異常発生と判断できる。

【0026】請求項7は、上述した請求項2の二重化システムにおいて、各ステーションは、送受信された情報とは基づいて、両方のステーションが四時にオンラインとスタンバイとであることを検出すると、検出時刻からの経過時間と相手側のステーションへ送信して、自己の経過時間と相手側から受信した経過時間との比較規制に基づいて決定した一方のステーションのみをオンラインとしている。このように根据された二重化システムにおいては、例えばシステムの配動時において、一方のステーションが失に近上が名と、このステーションは、自己を含む両方のステーションが同時にスタンパイであると検出して、検出時刻からの経過時間の計時を開始する。

【0027】また、他方のステーションは先のステーションから遅れて立上がると、自己を含む両方のステーションが同時にスタンパイであると検出して、検出時刻からの経過時間の計時を開始する。

【0028】この場合、ステーション相互間で経過時間 の差が生じるので、例えば先に立上げたステーションの みがオンラインとなる。

[0029] 請求項目の別押貼、それぞれ共遇の機数の 情物端本が解検された一刻のステーションがネットワー クの伝送路に接続され、この一刻のステーションのうち 一方が各情報端末に対する稼働状態を示すオンランン なり、他がか各情報端末に対する稼働状態を示すオンタン パイとなる三版とシテムにおいて、各情報端末はされ ボルロ南の重要度を有しかつ各ステーションは各情報端 末の動作状態を監視しており、各ステーションは、動作 状態に具常が検出されると、自己が処理可能な各情報端 末の給計重度を再出しかつ相手側のステーションの記 信して、自己の合計重要度を用出しから関係した合計 便度との比較結果に高ないてステーションのオンライン とスタンバイとを切換える。

[0030] このように構成された二重化システムにおいては、各情報端末はそれぞれ固有の重更度を有している。そして、複数の情報端末のうちの例えば一つ又は複数の情報端末に異常が発生すると、重要な情報端末を処理可能なステーションがオンラインとなる。

【0031】すなわち、一部の情報版末に異常が生じて の異常に起因して正常な情報業を含む複数の情報 末に対する処理ができない事態が発生する場合かある。 この場合、各ステーションが処理可能な情報端末にステーション相正間で差が生じる。よって、重要な情報端末 が関係なステーションがオンラインとなるので、重 要な情報端末は継続して処理される。

【0032】請求項9の発明は、それぞれ共通の複数の

情報端末が眼誌された一刻のステーションがネットワー の伝送器に機能され、ての一列のステーションのうち 一方が名情報端末に対する得數状態を示すネンラインと なり、他方が名情報端末に対する得數状態を示すスタン パイとなる三間化システムにおいて、各種物業末は4年 それ関有の重要度を有しかつ各ステーションは各情報端 未の動作状態を鑑別しており、各ステーションは、外部 からステーションのオンラインとスタンバイとの智識を 指令が入力すると、自己が処理可能な各情報端末の合計 重要度に対して自己がオンラインの場合のみ該当時に 手機のステーションへ送信して、自己の合計重型度と相 手棚のステーションへ送信して、自己の合計重型度と相 手棚のステーションへ送信して、自己の合計重型度と相 手棚のステーションへ送信して、自己の合計重型度と相 手機のステーションへ送信して、自己の合計重型度と相

[0033] このように構成された二重化ビステムにおいては、外部からステーションのオンラインとスタンパイとの財務人指令が入力した場合には、オンラインのステーションの合計重要度は減減される。一方、スタンパイのステーションの合計重要度は減減される。したがって、外部から即換え指令が入力した場合には、よフィンタインのステーションが高い確率でスタンパイとなる。

[0034] 請求項10は、上述した請求項8の二重化 システムにおいて、各ステーションはそれぞれ固有の重 要度を有し、比例結果において、自己の合計重要度と相 手機から受援した合計重要度とが等しいと、各ステーションが有する重要度に基づいてステーションのオンライ ンとスタンバイとを切換える。

[0035] このように構成された二重化システムにおいては、自己の合計重要技と相手側から受情した合計重要度とが等しいと、重要なステーションが自動的にオンラインになる。よって、重要な情報端末でかつ重要なステーションが動作状態(オンライン)となる。

【0036】 請求項 11は、上述した請求項20二重化 システムにおいて、単定結開に基づいてステーションを オンラインからスタンパイへ関身名 をに関して、オンラ インのステーションを 1 旦返競状態に移行させ、スタン パイのステーションをオンラインに移行させた後、退避 状態のステーションをスタンパイ・移行させている。退 避財処とは、オンラインのステーションが関係にす プラインに移行可能なように、そのオンラーが関係にす ンラインに移行可能なように、そのオンラーの関係を 空間線にして別解域に一場送避することである。

【0037】 このようにな退避状態を設けることによって、オンラインとスタンパイとの間の変換が円滑に進む。

[0038]請求項12は、上述した請求項2の二重化 システムにおいて、外部指令に基づいて、オンラインの ステーションを強制的に退避状態に移行させ、スタンバ イのステーションをオンラインに移行させた後、退避状 態のステーションをスタンバイへ移行させる。

- 【0039】 このように構成された二重化システムにおいては、例えば操作者は、操作指令によって、オンラインのステーションを強制的に選挙状態を介してスタンパイに移行させることが可能となる。
- [0040] 請求項13は、上述した請求項11又は12の二重化システムにおいて、オンラインのステーションがお避け燃に移行した後、許容時間内にスタンバイステーションがオンラインに移行しないとき、退避状態のステーションをオンラインに復旧させている。
- 【0041】すなわち、外部指令でオンラインのステーションが退避状態に移行したが、何らかの原因によりスタンパイのステーションがオンラインに移行しない異常状態が長期間継続することが未然に防止される。
- [0042] 請求項14は、それぞれ共通の情報集集が 接続された一対のステーションのうち一方が情報 端来に対する解動が態を示すオンラインとなり、但方が 情報観末に対する解動が態を示すオンラインとなり、但方が 情報観末に対する保制技能を表すスタンパイとなるご 情報観末に対するや観技能を表すスタンパイとなるこ ラインのステーションの動作を監視し、動作が伸止する と、自己がオンラインのステーションの動作の調性わり を行い、かつ必要に応じて、ステーションのオンライン とスタンパイとを加身える。
- [0043] このように構成された二重化システムにおいては、スタンパイのステーションは、オンラインのステーションの動作を常時監視しているので、オンラインのステーションに異常が発生すると、即座にその処理業務を引受けて解除できる。
- [0044]請求項15は、それぞれ共通の複数の情報 機業が頻繁だれたオンラインとスタンパイとからなる一 対のステーションがネットワークの近緊絡に頻繁に、 この一対のステーションで複数の情報瞭末に対して分相 して処理を行う一重化システムにおいて、各情報準は、 としてのるとでは、 が分担している各情報能みの動作状態を整測しており、 各ステーションは、自己が分担している各情報能なの 計重更度を算出しかつ相手側のステーション、送信し て、自己の合計度更度と相手側から受信した合計重要度 の比較終実に長かってタステーションへ送信し でいた砂板等実に長かってタステーションへ関係
- [0045] このように構成された二重化システムにおいては、オンラインのステーションとスタンパイのステーションとはそれぞれ分担された各情報端末に対して処理を実施している。

分担を切換える。

- 【0046】 各ステーションは自己が分担している各情 報端末の合計重要度を算出している。そして、例えば合 計重要度が近似するように各ステーション相互間で情報 確末の分担が切換わる。すなわち、各ステーションに印 加される負荷の重要度が切除してれる。
- 【0047】請求項16は、それぞれ共通の情報端末が

- 接続された一州のステーションがネットワークの伝送路 に接続され、この一州のステーションのうち一方が情報 継末に対する特線状態を示すスタンパイとなる二重 化システムにおいて、各ステーションは、大連の情報帰 末を介して互いに情報を送受信し、この送受信される情 報から異常が生じたステーションを申定して呼ば結果に 基づいてステーションのオンラインとスタンパイとを切
- 【0048】このように構成された二重化システムにおいては、ステーション相互間で送受信される情報は共通の情報端末を経由する。
- 【0049】したがって、ネットワークの伝送路におけるトラフィック量が低減し、伝送路の伝送負荷が軽減される。
- [0050]また。情報選択が越救存生していた場合 は、一部の情報端末が拡弾して各ステーション4日国間で 情報交換できなかった場合において、両方のステーショ ンがオンラインになり、各ステーションは自己が処理可 能な精微機末を処理するので、システムの信頼性が上昇 する。
- 【0051】請求項17は、上述した請求項2の二重化システムにおいて、異常発生時の他に、定期的にステーションのオンラインとスタンパイとを切換える。
- 【0052】このように構成することによって、オンラインでないと検出できない異常(故節)がスタンバイのステーション又は処理対象の情報继末に発生して、その故障が長期間放置されるのが未然に防止される。よって、システムの信頼性がより一層向上する。
- [0053] 請求項18は、上述した請求項8の二重化 システムにおいて、各ステーションは、自己の合計重要 度と相手側から受信した合計重要度との差が予め定めら れた規定以上のときステーションのオンラインとスタン パイとを切換える。
- [0054] すなわち、 請求項8の二重化ビステムと同 様に、一部の情報端末に異常が発生して正常な情報準末 を含む複数の情報端末が発生すると、各ステーションが 処理可能な情報端末にステーション坦互間で差が生じ る。しかし、その差が規定法測の場合は。オンラインと スタンバイとを的限えく、狂災地計である。
- 【0055】 このように、オンラインとスタンパイとの 切換に際して、不感帯を設けることによって、稼働状態 の情報端末が繁繁に変更するのが未然に抑制され、安定 した二重化システムとすることができる。
- 【発明の実施の形態】以下本発明の各実施形態を図面を 用いて説明する。

[0056]

【0057】(第1実施形態)図1 は本発明の第1実施 形態の二重化システムの概略構成を示す模式図である。 LANの伝送路5に対して同一機能を有した一対のステ ーション6 a。6 b 及び他の複数のステーション7 が接続されている。一対のステーション6 a、6 b には共通 の情報端末としての制動対象 8 が接続されている。各ステーション6 a、6 bは、それぞれ制動対象 8 から出力されるプロセスデータに対して所定の演算処理を実行して、その演算処理結果を操作データとして制動対象 8 へ送出する。

【0058】一対のステーション6a、6bはそれぞれ 固有の名称「プライマリ(Sdp)」パセカンダリ (Sds)」が付されている。一対のステーション6 a、6bのうち、制御対象8に対して主制御をしている ステーションの状態をオンライン (操機系) とし、そう でないステーションの状態をオンタイン (操機系) と定 義する。通常、一方がオンラインとなり、もう一方はス タンパイとなる。この状態を状況に応じて、ステーショ ン6a。6b相互称と自動をは、アーショ と6a。6b相互称と自動をは、アーショ と6a。6b相互称と自動をは、アーショ と6a。6b相互称と自動をは、アーショ と6a。6b相互称と自動をは、アーショ と6a。6b相互称と自動をは、アーショ と6a。6b相互称と自動をは、アーショ

[0059] なお、各ステーション6a、6bがプロセス制御用装置である場合、制御対象8はアナログ入出力装置であり、また、各ステーション6a、6bがLANを接続するゲートウェイのようなステーションである場合、制御対象8はLANとなる。

[0060] 一切のステーション6 a。6 b相互順で、 人 Nの伝送路5を介して明えば一定周別で情報を送受 信し、互いの相手ステーション6 b。6 a の状態を監視 する。この送受信される情報は主に自己がセンラインタンイイかの状態と異常状態の表情情である。 大タンバイかの状態と異常状態の表情情である。6 b 相 互間でオンラインとスタンバイとの変勢が必要かるかの 判断を行って、必要の場合、変換を実行する。

【0061】具体的には、オンラインのステーションて 異常事態が発生すると、このオンラインのステーション がスタンパイとなり、スタンパイのステーションがオン ラインへ変換する。

【0062】なお、異常発生していない場合であって も、オンラインとスタンパイとの組合わせに応じて以下 に示すように種々の状態へ切換える。

【0063】自己ステーション6a(6b)がオンラインで相手ステーション6b(6a)がスタンパイの時 と、自己ステーション6a(6b)がスタンパイで相手 ステーション6b(6a)がオンラインの場合、オンラ インとスタンパイとの間の状態圏体を起こさない。

【0064】また、自己ステーション6a(6b)と相 手ステーション6b(6a)が共にオンラインの又は共 にスタンバイのとき、一方のステーションがオンライン になり、他方のステーションはスタンバイに変換する。 【0065】名ステーション6a、6bがそれぞれ、オ

【0065】名ステーション6a, 6かがそれぞれ、オンライン(0n)、スタンパイ(St)の2種類しか版り得ない場合、この一対のステーション6a, 6かは 足に示すように、4種類の組合わせと、初期状態との5種類が存在する。また、図3に状態遊移を示す。 【0066】なお、各ステーション6a、6bの状態と して、上述したオンライン、スタンパイの2つの状態の 他に異常状態を加える場合もある。この場合、状態が3 雑割となるので、前述した各状態の組合わせは、3×3 +1=10の合計10種間となる。

【0067】次に具体的処理動作を説明する。

[0068]ます、両方のステーション6a、6bがオンライン又はスタンパイの時 (二重化状態の衝突)、削 御対象をに対する処理はその形だけ正常に行われない。 これを防ぐ (または、なるべく機会を少なくする) 方法 として、プライマリとセカンダリで相手監視の時間に差 をつける手法を採削する。

【0069】(1) すなわち、両方のステーション6 a、6 bがスタンパイになった時は、プライマリのステーション6 aは即転にオンラインに昇格するが、セカン ダリのステーション6 bは、相手ステーション6 aへの 二組化状態の伝送の運延及び介裕を考えた例えば2秒前 相手ステーション6 aを踏良し、それでも相手ステーション6 aがスタンパイの時はオンラインに昇格する。 [0070](2) 異常状態を減りない方式においては 自己ステーションが故障した時のスタンパイに強制的に 留まる時間はその倍の時間(例えば4秒)にするのが望ましい。

【0071】(3) 両方のステーション6a,6bがオンラインになった場合は、プライマじのステーション6aは2秒間(前途の部)相手ステーション6bがオンラインの表テーション6bがナンラインの場合。自己ステーションがスタンパイに降格する。セカンダリのステーション6bは、即座に自己ステーション6bを表ケンパイに降格する。

【0072】次に、このように構成された第1実施形態 の二重化システムの技術的効果を説明する。

【0073】(1) 従来システムで示したオンラインと スタンパイとの切換用の専用信号線4a,4bを使用す ることなくオンラインとスタンパイとの切換(二重化切 換)が可能である。

[0074]なお、前述したように、明用信号線4a、 4bを用いる方が、より高速の切換が実現できるが、切 機制開が状態ご診り間を加味した時間より長くてもよい システムには、この第1実施形態システム方式を採用す ることにより、システム全体の製造費を大幅に低減でき る。

【0075】また、ステーション6a,6b相互間に専用信号線4a,4bを配線する必要がないので、システムの建設作業が簡素化される。

[0076](2) また、各ステーション6 a、6 bの 状態に、オンラインとスタンパイの他に異常状態をつく る方法では、(a) 自己ステーションがスタンパイで、 相手ステーションが異常状態となった場合、自己ステー ションはスタンパイからオンラインへの昇格時間を知く できる。

継続時間を短くできる。

[0077](b) 比較が軽い被率に起因してオンラインかちスタンパイに降格するとき、相手ステーションが 既に異常状態であったら切除わらず、結果としてオンラ インステーションが無くなることを未然に防止できる。 [0078](3) ブライマリとセコンダリとで診断の 時間に差を設けることにより、両方のステーションが同 時にオンライン又はスタンパイとなる二重化状態等突の

【0079】 (第2実施形態) 本発明の第2実施形態の 二重化システムを図4を用いて説明する。

[008] との前2実施手想の三重化システムにおいては、図上に示す第1実施所想の二重化システムにおける。オンラインのステーション6a (6b) からスタンバイのステーション6 b (6a) へ送信する誘訴メセン等の情報の登周開降。図4上示すように、スタンバイのステーション6b (6a) からオンラインのステーション6a (6b) へ送信する情報の送信周期の担任の場合の場合の場合の対象があり短く設定している。

[0081]オンラインのステーション6a (6b)の 異常(ダウン)は、発生するとできるだけ短時間に検加 して、オンラインのステーションを現在スタンバイのス テーションへ早気に切換える必要がある。そこて、異常 機比手段として、正単化地側の近めの定果附生を利用する場合、できるだけその周開が短い方が検出運延時間は 短くなる。そこでオンラインのステーション6a(6b)からの必属用限を低くする。

[0082] 一方、スタンバイのステーションの異常 (ダウン) 株、次にオンラインのステーションが異常 (ダウン) 株生するまで影響は無、両方のステーション ン6 a、6 bが同時に異常、ダウン)発生する無単は低 く、異常(ダウン) からの短旧には素が関がかかるの で、オンラインのステーションほど 1 秒を争ってスタン バイのステーションの異常(ダウン)を検出する必要は ない。

【0083】 図4に示すように、プライマリのステーション6aの状態がオンラインからスタンパイに降格したことに起因して、診断メッセージの送信周期が短周期から長周期に自動的に変化する。

[0084]送信側のステーション6a(6b)は診断 メッセージの中に次回までの送信診測時間(送信周期) の情報を組込み、受信約のステーション6b(6a)で は、その送信診断時間(送信周期)に基づいて、相手ス テーション6a(6b)を診断する。

【0085】このように、二重化状態の情報の送信周期 をオンライン側はとスタンパイ側とで異ならせることに よつて、各ステーション6a, 6bのCPUの負荷を低 減できると共に、LANの伝送路5の伝送負担を軽減で きる。

【0086】 (第3実施形態) 本発明の第3実施形態の

二重化システムを図5を用いて脱明する。

【0087】との第2実施作物の二重化システムにおいては、第1実施部地の二重化システムにおける各ステーション6a。6bは、相手側からのご開閉で1人外の 伝送数5を介して送信されている情報の受信時刻からの 経過時間を計時するタイでが超込まれている。そして、名ステーション6。6bは、前記一定開身と身友(例えば送信周期の3份) 設定された許容時間を超えて情報を受償しないと、相手ステーション6b、6aに異常か生じたと時度を

[0088] そして、異常発生ステーションがオンライ ンのステーションの場合は、オンラインとスタンパイを の関係大策能される。なお、異常発生ステーションがス タンパイのステーションの場合は、オンラインとスタン パイとの関係は支腕されずに、異常発生のメッセージの みか警告出力される。

【0089】異常状態は前述した第1実施形態における 異常状態と同じ扱いとする。具体的には、異常状態として、

ハードが銃弾しプログラムが繋かなくなった場合 プログラムに欠陥があり、プログラムが開待通りに動か ない (暴走含む) 場合電源をひFFした場合 該当ステーションには問題ないが、オンラインとスタン バイのステーション間のLANが吹煙した場合 等が野芽される。

[0090]また、一定展別で相手側へ送信する情報として、オンライン・スタンバイ間のトラッキング情報がある。なま、このような二郎化情報の伝送より周界が短い伝送を異常の影断に使用してもよい。周期が短い情報を使用する場合、二重化の切換えが早くできるようになった。

【0091】このように構成された第3実施形態の二重 化システムにおいては、LANの伝送格5を介して一定 周期で送信される情報を用いて相手側のステーション 異常の有無を判定しているので、システムにおける異常 発生を確認に始出して、讯波な処理が実施でする。

【0092】(第4実施形態) 本発明の第4実施形態の 二重化システムを図6を用いて説明する。

【0093】 この第4実施所能の二重化システムにおいては、各ステーション6a。6bには、共通の情報はたしての制御技象から一定周別で出力されるモデータ を記載する生データ 米記録 54 により 3a、8b及び更新カンタ 10a、10bが散けられている。さらに、オンラインのステーション6a(6b)には、前側指カウンタ11a、スタンパイ側削値カンウタ12a、スタンパイ更新カウシタ13を開発けられている。

【0094】そして、オンラインのステーション6aは 次の手順で各ステーション6a,6bに異常が発生した ことを検出する。

【0095】(1) 両ステーション6a, 6bは一つの

- 周期が到来すると制御対象8から送出された生データを 取込んで生デーテメモリ9a.9bへ書き込む。
- 【0096】(2) 生データの各項目毎に、該当項目の 情報を収集したときに該当する更新カウンタ10a,1 0bの値をインクリメントする。
- [0097](3) スタンパイのステーション6bはオンライのンステーション6 a に対し、自己ステーション6 bの更新カウンタ10 bの値に LA Nの伝送路5をかして送信する。この送信周期は生データの収集関制より長くした方が背積が家になる。オンラインのステーション6 a は受信した値をスタンパイ更新カウンタ13aへまいた。
- 【0098】(4) オンラインのステーション6aは自己ステーションの更新カウンタ10aと前回値カウンタ11aとを比較し、増加分を計算する。
- [0099](5) オンラインのステーション6aは受信したスタンパイ更新カウンタ13aの値とスタンパイ 前回値カウンタ12aの値とを比較し、増加分を計算す
- (6) オンラインのステーション 6 a は、オンラインの 増加分とスタンパイの増加分とを比較する。
- [010] なれ、オンラインとスタンバイとは開明していないので、同じ生データを同時に受信しても更新か ウンタ10a、10bをインクリメントする時間にず付 がある。また、スタンバイからオンラインへの更新カウ ンタの応送には時間がかかるので、増加分の比較におい ては余裕を持たせる。
- [010]そして、この会符を差し引いても更にオン ラインの増加分がスタンパイの増加分より小さい場合 は、オンラインのステーション6 aが新規の生データを 受信できなかったために、所定の増加分が得られなかっ たと明形して、オンラインのステーション6 aに異常が 野生したと脚部する。
- 【0102】そして、オンラインのステーション6aを スタンパイに切換え、スタンパイのステーション6bを オンラインに切換える。
- [0103]逆に、許容値以上、オンラインの斡加分が スタンパイの増加分より大きい場合は、スタンパイのス テーション6 bに異常が発生したと判断する。この場合 は、オンラインとスタンパイとの切換は行わずに、異常 発生の警告のみを出力する。
- (第5実施形態) 本発明の第5実施形態の二重化システムを<u>図7</u>及び<u>図8</u>を用いて説明する。
- [0104] この第5実施形態の二重化システムにおいて、各ステーション6a。6bは、紅いに指手ステーション6b、6aから受信された情報に基づいて、両方のステーション6a。6bが同時にオンライン又はスタンバイであることを検出すると、検出物表がらの軽温時間を計時しかの相手側のステーションへ送信して、自己の経過機能に対して、近日のたな経過が開発してが放射果に

- 基づいて決定した一方のステーションのみをオンライン とする。
- 【0105】次に、具体的詳細手法を順番に説明する。 【0106】 影断のためが基色時間、促建原制即 を10 秒とする。また、耳いに相手側へ送信する経過時間の送 信周期は、この経過時間(確延時間)である10秒より 十分からい例えば1秒程度に記定する。その結果、経過 時間10秒の間には約10回話信し、また、位送異常が 無ければ、約10回程年ステーションの二軍化情報のだ
- 【0107】この経連時間(接延時間)は、オンライン とスタンバイとの原係を示す二重化の対態を変える必要 性が発生したときに10秒の値をセットする。図7に示 すように、時間経経に従ってデクリメントしていく。値 が0になったら、オンラインとスタンバイとの関係を示 す二重化の状態を選移させる。つまり、10秒の経過時 間(循矩部則)を物たせる。

経過時間 (遅延時間) を受信できる。

- [01108] 10秒の経過時間 (登延時間) 中に網手ス テーションも状態が焼えのための経過時間 (運延時間) の計時に入った場合、図26に示すように、それぞれのス テーション 6 a、6 b で経過時間 (遅延時間) の値を比 終する。具体的には、二重化状態を伝えるための低送遅 延のふらつき時間等の余格を見た時間と比べる。ここで はその時間を2秒とする。この時間より延備時間 (ここ では110秒) の方針・ゲナメを人なければなったい。
- [0109] 差が2秒より大きかった場合、経過時間の 値がけさい方のステーションは状態運移を起こし、経過 時間を0とする。経過時間の優か大きい方のステーションは状態運移を起こさず、前の状態に留まり、相手ステーションが状態運移を起ことず、前の状態に留まり、相手ステーションが状態運移を起こし、二重状態の衝突が順くなった。経過時間(遅延時間)の強と0とする。
- [0110] 差が2秒よりかさかった場合、プライマリ のステーション6 a ではそのまま総称する。セカンダリ のステーション6 b は経趣制度 (空短計算) を10秒に セットし直す。この手順により、差が小さい時はセカン ダリのタイマーが大きくなっていき、2秒以上の差かっ き、ブライマリのステーション6 s がオンラインとな る。
- 【0111】<u>図7</u>及び図8にこの第5実施形態の二重化 システムの起動時における具体例を示す。
- 【0112】<u>図7</u>はプライマリのステーション6aが立 上がっているのに、セカンダリのステーション6bがま だ立上っていない状態を示す。
- [0113](1) プライマリのステーション6 atc. 自己が立上がると、相手側のステーション6 bから二重 化情報が得られないので、両方のステーション6 a. 6 bが共にスタンパイであると判断する。そして、自己の タイマーに経過時間(延延時間)10秒を設定する。す るてれ以降、経過時間がデクリメントされていく。 [01141(2) 終過期間がデクリメントを行いていく。

までに、相手ステーション6 bから経過値期間 (凝延時 間) が入力しないので、経過時間 (凝延時間) が0 に流 した時点で、ブライマリのステーション6 a はスタンパ イからオンラインに切換る。図8 はブライマリのステー ション6 a が正しがってから 10 秒延舎する前にセコン ダリのステーション6 b が上った火煙を示す。

[0115](1) ブライマリのステーション6 aが先 に立上がった時点ではセカンダリのステーション6 bが まだ立上がっていないので相手ステーション6 bからの 情報はない。よって図7と同様に、プライマリのステー ション6 aは、タイマーに経過時間 (遅延時間) 10秒 を設定する。それ以後、カウントダウンする。

【0116】(2) セカンダリのステーション6bが立上がる。その差は2秒以上とする。伝送路遅延は1秒以下とする。

[0117](3) ブライマリのステーション6 aから セカンダリのステーション6 bへ、ブライマリのステーション6 aのご服化情報 (スタンパイ情報)と現在の経 通時間 (遅延時間) が据くようになり、それをセカンダ リのステーション6 bの別時情報メモリへ入れる。これ 以後期間に後めます。

【0118】(4) セカンダリのステーション6 bから ブライマリのステーション6 aへ、セカンダリのステーション6 aの二重化情報(スタンパイ情報)と現在の経 過時間(運延時間)が届くようになり、それを相手情報 メモリへ入れる。これ以後原用的に繰り返す。

【0119】(5) セカンダリのステーション6 bは、 相手情報メモリから、相手ステーション6 a はスタンパ イで経過時間は9である事を知る。相手がオンラインで ないので、オンラインに運動する手順に入る。そして、 タイマーに経過時間(運動時間)10秒を入れ、これ以 後、カウントダウンする。この場合、相手ステーション 6 a の経過時間の個と自己ステーション6 bのタイマー との差別を抄以下であり、かつ自己ステーション6 bは セカンダリなので、タイマーを10秒に戻す。10秒に 戻すのはこの回だけで、これ以降は差が2秒以上になる ので、タイマーのリスタートはせずに、カウントダウン する。

【0120】(6) プライマリのステーション6 aは、 相手情報メモリから、相手ステーション6 bはスタンパ イヤ経暑時間 (遅延時間) は7である事を知る、相手ス テーション6 bがオンラインでなく、経趣時間 (疑延時間) がひでなくか一台エテーション6 aの価が2 が以 上かさいので、相手ステーション6 aの価が2 が以 ョン6 aの方が優先度が高いと判断して、自己ステーション6 aをオンラインにすると対に、タイマー値を 0 に する。

【0121】(7) セカンダリのステーション6bは、 プライマリのステーション6aがオンラインになった事 を知り、自己ステーション6bのタイマーを止め、値を 0にする。

【0122】このように構成され前ち実施所拠の二単化システムにおいては、例えばシステムの起動等において、たとそ東防のステーション6 a。6 bが同時はオンラインとスタンパイとになったとしても、相手ステーション6 b。6 aの二単化の対態をを破認する時間を十分おき、かつ相手の対態を確認できた時点で、素早く二個化を切換えて、オンラインとスタンパイとの正常な関係に移行する。

[0123] (第6実施形態) 本界明の第6実施形態の 三艦化システムを<u>四9及び超10</u>を用いて説明する。こ の第6実施形態の二無化システムにおいては、全ステー ション6a, 6bは、共通の下位LANの伝送路14を 力して複数の情報端末としての複数の下位ステーション 8a,8b,8c,8dが繋形されている。

[0124] なお、図10に示すように、複数の下位ステーション8a, 8b, 8c, 8dの代りに複数のカードを有した1/015であってもよい。

【0125】各下位ステーション8 a~8 dにはそれぞれ隔有の重要的が設定されている。例えば、下位ステーション8 aは【40】であり、下位ステーション8 bは【27】である。なお、各重要度は固定値である必要はない。時間によって変動してもよい。

【0126】そして、いま、下位LANの伝送路14の A位置で妨障し、プライマリのステーション6 aにはて 位ステーション8 aのみ、セカンダリのステーション6 bには下位ステーション8 b~8 dが接続されて機能している場合と、下位LANの伝送路14の B位置で妨障 1、プライマリのステーション6 aには下位ステーション8 a、8 bが接続され、セカンダリのステーション6 bには下位ステーション8 c、8 dが接続されて機能している場合とを建むする。

【0127】各ステーション6a,6bは、自己に対して正常に聴続されている下位ステーションの合計無要は を定即時に計算、相手ステーション6b・6 点 に送信 する。オンラインからスタンパイへの切換えオンライン のステーションだけで行う場合は、この合計重要度をス メンパイ働かるナンライー機だけ返うでもよい。 カンパイ働からは、この合計重要度をス テーション6a,6b向の合計重要度の大小を比較対照 して、オンラインとスタンパイとの切換え状態を決定する。

【0128】なお、合計重要度の代りに、機器の故障数、または正常数でも良い。故障数を知るためには、予め接続機器数を知っておく必要がある。また、この値として、上記結果を一時判定し、軽故障、中故障、重故障などに分類し、この値を入れる事もできる。

【0129】次に、<u>図9</u>に示す状態の二重化システムに おける合計重要度を用いたオンラインとスタンバイとの 具体的切換手順を説明する。

【0130】図9の二重化システムで、A位置及びB位

- 置における故障が発生する前で、下位ステーション8 a ~8 dが全て正常な場合、オンラインのステーション6 a およびスタンパイのステーション6 b では、合計重要 度は共に等しく112となる。
- [0131] すなわち、オンライン側とスタンパイ側共 に同じ値となり、切換えは起こらずオンラインはオンラ インのまま、スタンパイはスタンパイのまま、同一の二 電化分散を保持する。
- [0132] B 低量で下位 LA Nの伝送路 1 4が9所した場合で、下位 LA Nの伝送路 1 4が9天 5場合、オンライン側の合計 変形は 67 であり、スタンバイ側の合計 重要器は 45 になる。これを比較するとオンライン側の方が低が大きくなり、プライマリのステーション 6 b がそのままナッラインを維持する
- [0133]一方、A位置で下位 LANの伝送路14が 切断した場合、オンライン側の合計重要は40な り、スタンパイ側の合計重要度は72となり、スタンパイ側の が値が大きくなる。そのため、スタンパイ側で あるセカンダリのステーション6bがオンラインに切換 り、オンライン側のプライマリのステーション6aがス タンパイに切換る。
- 【0134】このように構成された第6実施形態の二重 化システムにおいては、各ステーション6a。6bに接 はされている状温の複数の下位ステーション8a~8dに異常が発生し て、各ステーション6a。6bが処理可能な下位ステー ション8a~8dにステーション6a。6bが処理可能な下位ステー ジョン8a~8dにステーション6a。6bが処理可能なステーション6a~8d が処理可能なステーション6a。2d 変な下位ステーション6a~8d 変な下位ステーション8a~8d る。
- 【0135】 (第7実施形態) 本発明の第7実施形態の 二重化システムを図11を用いて説明する。
- [0] 3 6] この第7 実施管郷の三軍化システムにおいては、選急に示した第6 実施形態の三軍化システムにおいて、例えば操作者が外部から入力した切換未指令(ロマンド)も、重駆度が別付けられている。そして、各ステーションである場合は、算出した合計収容度を切換え指令の重要度を減取する。すなわち、外部から切換え指令が入力した場合は高い確率でオンラインのステーションがスタンパイとなる。
- [0137] 図1_1に具体例を示す。オンラインのステ - ション6 a の合計 重要度が100、スタンバイのステ - ション6 b の合計 重要度が50であったとする。オン ラインのステーション6 a は、スタンバイへの明換え指 令(コマンド)を受けたら、オンラインのステーション 6a で合計 重要度から200を引く。
- 【0138】この値は、合計重要度の考えられる最大値 よりも大きい値とする。その結果、オンラインのステー

- ション 6 a の合計重要度はマイナス 1 0 0 となる、2 つ のステーション 6 a、6 b間で二重化処理が機能する と、スタンパイのステーション 6 b の合計重要度の方が 大きくなるので、今までのスタンパイのステーション 6 bが新しくオンラインとなる。
- 【0139】 この時点で、オンラインのステーションの 合計重要度は50、スタンパイのステーションの合計重 要度はマイナス100となっている。この状態でオンラ インのステーションに更にスタンパイへの切換え指令
- (コマンド) が送られてくると、前と同様に200の引き算をする。その結果オンラインのステーションの合計 重型度はマイナス150となる。この結果、スタンパイ のステーションの合計重型度の方が大きくなり、二重化 の別換えが起きる。
- [0140]また、ステーション6a、6bの両方に減 って切換え着令(コマンド)を出しても、通常の切換え 手順で切換わり、オンラインのステーションが必ず存在 することになる。また、この両ステーション6a、6b にスタンパイへの切換え着や(コマンド)を出している 砂スタンパイの切換え着や(コマンド)を出している い方にエンラインのステーションは切換る。
- 【0141】 (第8実施形態) 本発明の第8実施形態の 二重化システムを図12を用いて説明する。
- [0142] この第名実施予総の二重化システムにおいては、図とに入れる名を実施形態の二重化システムにおいて、各ステーション6 a。6 bir対しても重要度が削付けられている。異体的には、図12に示すように、ブライマリのステーション6 a で再出れた合計画要型の最終标に [1] のビットを付加し、セカンダリのステーション6 b で再出された合計重要要の
- (0143] そして、[1]または [0]のピットを付加された値を比較対象値と除する。比較対象値の上位制は、固示するように、合計電更度そのものである。これは言い換えると、銀下位ピットはプライマリとセカンダリの区別になる。その結果、最終的な比較対象値はプラインリとセカンダリとでは決して同一にならなく、必ず きがつく。
- 【0144】そのため、比較対象値の比較により、オンラインとスタンパイとを切換えるときの処理が簡単になる。
- 【0145】ちなみに、例えば、プライマリは以下、セ カンダリは未確で判断するとしたらその部分をプライマ リとセカンダリで分けなければならない。これを、この 実施形態におては、数値だけでプライマリ又はセカンダ リを判断できる。
- 【0146】また、自己の合計重要度と相手側から受信 した合計重要度とが等しいと、重要なステーションが自 動的にオンラインになる。よって、重要な制御対象でか つ重要なステーションが動作状態となる。

- 【0147】 (第9実施形態) 本発明の第9実施形態の 二重化システムを<u>図13</u>を用いて説明する。
- 【0148】この第9実施形態の二重化システムにおいては、図上に示す第1実施形態の二重化システムにおいて、各ステーション6a,6bの状態を、図13に示すように、「オンライン」「スタンパイ」「ダウン(異常)」の他に、「退避」状態を設定可能としている。
- 【0149】 選挙状態とは、オンラインのステーション 6a(6b) がスタンパイに濶移したいとき、スタンパ イのステーション6b(6a)が即墜にオンラインに移 行可能なように、そのオンラインの領域を空領域にして 別領域に一時退避することである。また、この退避状態 は、他ステーションからのスタンパイへの切換え指令 (コマンド)により、オンラインからのスタンパイへ降 格させる場合や、オンラインになるのを禁止するときに も使用する。
- 【0150】例えば、操作者が入力した特強が能になっ ステーション6 a (6) か) 連続して特徴状態になって いる場合、この特選命令を出した事を忘れられてしま い、いつまでもオンラインとスタンバイとの組合わせか ちなる二重化状態に移行しないを微性がある。これが ぐため、特強命令(コマンド)により特強状態に入った 場合はタイマーを起動し、ある時間後にはスタンバイに 個日するようにする。
- 【0151】<u>図13</u>を用いて具体的動作を説明する。 【0152】最初に、プライマリのステーション6aが オンラインでおり、セカングリのステーション6bがス
- 【0153】 weがに、フライマリのステーション6 bがス オンラインであり、セカンダリのステーション6 bがス タンパイであるとする。 【0153】 オンラインのステーションにスタンパイへ
- 1013 3 オンタインの大デーションに入ぶシハイハの財政表更次が来るとオンラインすなわちブライマリの ステーション6 a は、実線矢印で示すように、一時的に 待避状態となる。スタンバイのステーションすなわちセ カンダリのステーション6 b は相手が増減機能とかた 5 即底にオンラインに昇格する。待避状態にて相手ステーションがオンラインになった場合。ブライマリのステーション6 a は、スタンバイ状態に復旧する。この運移 を表したものが、図1.3中で(1)で示す実験である。
- [0154] なお、いつまでも相手ステーション6 bが スタンパイ状態であった。 診断により、再びオンライン レ戻るようにする。これを<u>2013</u>中のおいて破綻で示 す。なお、前述のオンラインのステーション6 a が終 するための一部がなけ速状態と、選出ステーション6 a がオンラインになることを禁止する強制待避状態とを区 別するため、補助が想を用いてもよいし、別な状態を作 成してもよい。
- 【0155】強制特離状態は、試験として使用したり、 故障が不安定に発生し、オンラインとスタンバイとが頻 繁に入れ替わり、システムに支頭を来す時に使用する。 強制待避状態へは操作者の操作により移行させることが できる。

- 【0156】強制特連命令が操作者により出された場合、忘れられてしまう可能性がある。これを防ぐため、タイマーを設ける。この解除忘れを防ぐ方法を<u>図14</u>を用いて説明する。
- 【0157】特謝技能に移行の操作部件(コマンド)を 受けた特謝技能に移行したとき、タイマーを起動する。 このタイマー部別解は原定値であってもよいし、コマン ドの中の1つのパラメータとしてもよい、タイマーがタ イムアップした場合、自動学に特謝技能からスタンパイ 状態に移行させる。タイムアッププを前に解除コマンド が終た場合、それを優先する。更に延長して特徴技能に 維持するためには原コマンドを出し直す。
- 【0158】このように、各ステーション6a、6bの 状態に新しい特難状態を追加することにより、オンライ ンのステーションが腎格し、素早くオンラインとスタン パイとの切換を行うことができる。
- 【0159】 ちなみに、ただ単にオンラインからスタン パイに降格するだけであったら、従来スタンパイであっ たステーションは、両ステーション間の調停に入らなければならず、時間がかかる。
- 【0160】また、タイマーを設けることによって、外 部指令でオンラインのステーションが退避状態に移行し たが、何らかの頭因によりスタンパイのステーションが オンラインに移行しなくて異常状態が継続することかが 未然に防けそれる。
- 【0161】(第10実施形態)本発明の第10実施形態の二重化システムを<u>図15</u>を用いて説明する。
- 【0162】<u>図7</u>に示す第6実施形態の二重化システム と同一部分には同一符号が付してある。
- [0163] この第10東航市総の二重化ビステムのス メンバイのステーション66は、LANの伝伝送路5を 介してオンラインのステーション66の動作を登倒し、 動作が弾止すると自己のステーション66がオンライン のステーション68の動作を開代わりし、必要に応じ て、自己がシラインとなりオンラインの動作を継ぎす
- 【0164】次に、各ステーション6a, 6bの具体的 構成及び動作を説明する。

る。

- [0165] 下位 LANの伝送路14 に接続された名下 位ステーション8 a ~ 8 dは同時通信手法で一定周即で データを伝送路14 へ出力している。したがって、各ス テーション6 a、6 bは同一条件でこれらのデータを下 位 LANインタフェース16 a、16 bで販込むことが 可能である。
- 【0166】各ステーション6a, 6bにおいては、下 位LANインタフェース16a, 16bで歌込んだ各デ ータを下位LAN受信処理部17a, 17bで受信処理 した後、上りデータベース18a, 18bへ一旦格約する。
- 【0167】オンラインのステーション6aはこのデー

- タをLAN送信処理部19a及びLANインタフェース 部20aを介してLANの伝送路5へ同報通信手法で出 カオス
- 【0168】 スタンパイのステーション6 bは、LANの伝送路5 に出力されたオンラインのステーション6 aからのデータをLANインターフェース20 b及びLAN号倍821bで受信して一旦監視データベース22 bに計幅保持する。
- 【0169】そして、スタンパイのステーション6 b は、上りデータペース18 bに記憶収行しているデータと監 領データペース 2 2 bに記憶収持しているデータとが比 税診断処理部2 3 b で比較される。そして、監視データ ペース 2 2 bにないものは時間を提えれる。一定用 リデータペース18 bに存在し、しかも監視データペー ス 2 2 bに存在しないデータに関しては、比較診断処理 部 2 3 bでは、接当データに対しては、比較診断処理 部 2 3 bでは、接当データに対しては、A N 送機型導路 1 9 b 及び L A N インタフェース 2 0 b を介して L A N の 伝送路 5~19階元対する。
- [0170] このように、オンラインのステーション6 aで下位ステーション8a~8 dからのデータ受傷に欠 落が生じた場合は、スタンパイのステーション6 bがそ の欠損データに対する処理(LANの伝送路5に対する 同税送他処理)を実行するので、二量化システム全体の 信頼性を加上できる。
- [0 1 7 1] そして、スタンバイのステーション 6 bで の上述したデータのタイムアウトが明刊するなち、オン ラインのステーション 6 a が具営であると判断して、二 重化切り替えを行い、今までのスタンパイのステーショ ン 6 b がオンラインとなり、オンラインのステーション 6 a をスタンパイに切換える。
- [0172] このように構成された第10末施精帯の二 無化システムにおいては、スタンバイのステージョン6 bは、オンラインとスタンバイとの間の二重化地燃だけ でなく、オンラインのステーション6 aが処理すべき処理を監視し、オンライン例で一定時間処理が中断した場 も、その処理をスタンバイ側にて両行わりする事で、オ ンライン処理の中断が朱然に防止される。
- 【0173】また、上記同代わりは処理時間の遅延が問題となるので、上記同代わりの別位が高くなった場合、 オンラインのステーションの関係 (ダウン) と見るし二 重化の切換を実施する。特に、オンラインのステーショ ンが自己診断ができず、自身で異常かわからない場合 や、オンラインのステーションの最初高くなった場 合、この様な事象が発生するが、スタンパイのステーションによる診断ができ、システム全体の信頼性がさらに 上昇する。
- 【0174】 (第11実施形態) 本発明の第11実施形態 無の二重化システムを図16及び図17を用いて説明する。
- 【0175】この第11実施形態の二重化システムにお

- いては、各ステーション6a,6bにはそれぞれ共通する複数の割削対象24a~24dが接続されている。そして、各制部対象24a~24dは、超7の第6実施形態システムにおける各下位ステーション8a~8dと同様に個別の理理を有している。
- 【0176】さらに、各ステーション6a, 6bは、各 制御対象24a~24d毎にオンライン又はスタンパイ かの二重化制御方式を実施する。すなわち、各制御対象 24a~24d毎に、オンラインのステーション6a
- (6 b) とスタンバイのステーション6 b (6 a) とを その時の状況に応じて定める必要がある。ステーション 6 a, 6 b 繋から見ると、自己ステーション6 a (6 b) がオンラインとなる物例対象 2 4 a ~ 2 4 d と、自 己・アーション6 a (6 b) がスタンバイとなる制御対象 全 2 4 a ~ 2 4 d と が例付けられる。
- 【0177】この第10実施形態システムにおいては、 各ステーション6a,6bに対してオンラインとして分 担する各制御対象24a~24dの合計重要度を第出し て、各ステーション6a,6b相互間における合計重要 度の均一化を図るようにしている。
- 【0178】<u>図17</u>の分担テーブルを用いて具体的分担 手法を説明する。
- 【0179】4個の制御対象24a~24dに対してそれぞれに機器1から機器4の名前が付けられる。機器
- 1、機器3、機器4はプライマリのステーション6 a及 近セカンダリのステーション6 b共に正常であるが、機 器2はプライマリのステーション6 a で異常が発生して いる。機器2は重要度の判定でセカンダリの方が大きい 値であるので、セカンダリのステーション6 bがセンラ インとなり、毎回の食前分散の対象と比ならない。
- [0180] 今回の負荷分散の対象となるのは、プライマリのステーション6 a とセカンダリのステーション6 a とセカンダリのステーション6 b とめ間で簡単が呼い低するも機治1、機器3、機器4である。これらは重型度がプライマリとセカンダリとの間で同一であることが条件であり、機器が正常であるの別策的形象としているかは負荷分散対象の条件とはならない。
- 【0181】最初の状態が、<u>図17</u>の上段の状態1であるとする。機器2に対しては前述したようにセカンダリのステーション6bがオンラインで固定となるが、機器1、機器4に対しては仮にプライマリのステーション6bがオンラインであるとする。
- 【0182】負荷分散処理では次のように制御をする。 すなわち、あくまでも負荷分散の対象となるのは2つの ステーション6a、6b相互間で重要度に差が出ている ものだけである。ただし、負荷分散を決定する際には差 が出ている機器の重要皮の値も使用する。
- 【0183】(1) それぞれのステーション6a,6b で、二重化状態の情報に基づいて、自己ステーションが オンラインとなる機器の合計重要度を算出する。そし

- て、自己ステーション6 a (6 b) の合計重要度を S s、相手ステーション6 b (6 a) の合計重要度を S o と定義する。なお、機器毎の重要度はステーション6 a、6 b 相互間で相互に送受信しているので各ステーション6 a、6 b に対して同一値である。
- 【0184】(2) オンラインとなる機器の合計重要度 の大きいステーションのみが負荷分散の判断をする。逆 にオンラインとなる機器の合計重要度が小さい方のステ ーションは負荷分散の判断をしない。
- 【0185】(3) 上記負荷分散を判断するステーションは、2つのステーション6a,6bのオンラインの合計重要度の差を求め、この値をD(=|Ss-So|)とする。
- [0186](4) Dの半分の値に最も近い重要使の機 器を探す。探す対象は、プライマリとセカンダリで重要 度が同じ値であり、かつつそのステーションがオンライ ンの機器である。ただし、Dよりもその重要度が小さく ないと、悠当機郷なしとする。その重要度をXと呼ぶこ とにする。
- 【0187】(5) 該当する機器の状態をスタンパイと し、相手ステーションの状態をオンラインとする。この 機器に対するオンラインとスタンパイとの間の二重化状態の切換えは、いままで述べてきた方法で行う。
- [0188] 例えば、状態1ではオンラインの合計重要 度はプライマリのステーション6aの方が大きいので、 プライマリのステーション6aにてまず負荷分散の料定 を行う。Ssは320、Soは130であり、Dは19 0である。この半分の値に飛き近い値は機器1の110 である。そこで機器1の二重化状態を切換える。その結 果、状態ととなる。
- [0189] 状態では、セカンダリのステーション6 bのオンラインの合計重要度が大きくなるので、セカン 対りのステーション6 bが集命分散の判定を行う。Ss は230、Soは220、Dは10になる。これに該当 する機器は存在しないので、負荷分散はこの状態2で終 でする。
- [0190] このように構成された第11実施形態の二 亜化システムにおいては、それぞれの制御対象24a~ 24dをそれぞれ信仰にプライマリのステーション6a とセカンダリのステーション6bとでオンラインの状態 とスタンバイの状態との分拝を決定し、かつオンライン となる制御対象の合計重要度がは底対ーになるように負 荷分配を自動課態している。
- 【0191】したがって、制御対象における複数箇所の 故障に対しても、システムの稼働率が上がるとともに、 たとえ故障がない場合であっても、二重化の両ステーション6a,6b相互間で負荷の分散が図れる。
- 【0192】 (第12実施形態) 本発明の第12実施形態の二重化システムを<u>図18、図19及び図20</u>を用いて説明する。

- 【0193】この第12実施形態の二重化システムにおいては、LANの伝送路5に対して一対のステーション6a,6bが接続されており、各ステーション6a,6 しには共適の情報端末として複数のインタフェースを有する1/015が接続されている。
- 【0194】この<u>図18</u>に示す各ステーション6a,6bは、LANの伝送路5を介して情報交換する代りに、自己に接続されたた共通の情報端末としての1/015のインタフェースカード15a,15bを介して情報交換を実施する。
- [0195]また、図20に示す二重化システムにおいては、LANの伝送路5に対して一対のステーション6 a、6 bが検索されており、各ステーション6 a、6 bには下位LANの伝送路14を介して共通の情報端末として複数の下位ステーション8 a ~ 8 dが接続されてい ***
- 【0196】この<u>図20</u>に示す各ステーション6a,6 bは、LANの伝送路5を介して情報交換する代りに、 共通の情報端末の一部として下位LNAの伝送路14を 介して情報交換を実施する。
- 【0197】以下、具体的構成及び動作を説明する。
- [0198](1) 制御対象が I/O15の場合 図18のような構成の場合、図19に示すように、I/ 015のインターフェースカード15a、15b及はI/ / Oカード内部に二重化制御用の2億のカウンタ25 a. 24 bを保持するためのレジスタまたはメモリを用 置する。このレジスタまたはメモリは調ステーション6 a. 6 bからアクセス可能である。
- [019] 各ステーション6a, 6 bは片方のカウン タ25a (25b) をインクリメントするだけであり、 もう一方のカウンタ25b (25a) は参照するだけで ある。オンラインとスタンパイのステーション6a, 6 b相互間でその2側のカウンタ25a, 25bのインク リメントする大き形にする。
- [0200] カウンタ25a、25bに対するインクリ メントおよび参照は一定期所で行われる。名ステーショ ン6a(6b)は、名カウンタ25a(25b)に対す る相手ステーション6b(6a)のインクリメントが一 定時間(例えばインクリメント周別の3倍)インクリメ ントが止まったら、該当相手ステーション6b(6a) は披煙であると判断する。
- 【0201】そして、スタンバイのステーション6b (6a) で相手ステーション6a(6b)の故顔を検出 したときは自己ステーション6b(6a)がオンライン に切換わる。
- 【0202】(2) 制御対象がLANの場合 図20のような構成の場合、上位LANの伝送路5を介 して実施していた二重化情報の交換を、下位LANの伝 送路14を介して実施する。この場合、上位LANの伝 送路5を申組した場合と今く同じ情報を下がLANの伝

送路14を介して送受信してもよいし、単にオンライン のステーション6a(6b)からスタンパイのステーシ ュン6b(6a)に対するオンラインであることを示す 」ピットの情報を送信するのみてあってもよい。

【0203】そして、スタンパイのステーション6b(6a)にオナジラインのステーション6a(6b)からのオンラインを示す二重化情報が一定時間(例ればオンライン情報送信周期の3倍)途絶えたら、オンラインのステーション6a(6b)に異常(故郷)が発生したと判断し、自己ステーション6b(6a)がオンラインに昇格する。

【0204】(3) 制御対象が複数ある場合 前述の2つの制御対象の違いを含め、複数の異なる制御 対象毎にオンライン及びスタンパイの管理を実施する。 【0205】次に、このように構成された第12実施形

態の二重化システムの技術的効果を説明する。 【0206】(1) 制御対象に同時にオンラインを認めない機器がある場合

例えば I / 〇カードとしてDOやAO等の出力カードの 場合や、アナログ人力カードのような制御(ジーケン カンが必要な着なおいて、制御が2つのステーション 6 a、6 bから開時に行われると、出力が一時的に安定 しなかったり、データを間違ったりする事がある。この ため、これらのカードの制御は1つのステーションつま りオンラインのステーション6 a(6 b)だけに限定す るみを形める。

[0207]上位LANの伝送路5だけで工館仕情報の 送受債を実施している場合、図18に示すように、上位 LANの伝送路5が妨除すると名ステーション6a,6 bは相手テーション6b,6aの二重化情報が得られないので、2台のステーション6a,6bが同時にオンラインになった。

[0208]しかし、二鷹代精保を制御対象である1/015を介して送受情すると上位1.ANの伝送路5の放 側のみではオンラインが2台となることが防止される。
[0209]なお、制御対象の1/015自体が破跡した場合、制御方法によってはオンラインのステーション6a、6bが2台となる事もあり得るが、そもそメンラインのステーション6a、6bが2台となっても問題とはならない。

【0210】(2) オンラインのステーションが2台存在してもかまわない場合

図20上示す二重化システムにおいて、下位1.ANの伝送路1 4が×円位置で数時した場合で、下位1.ANの伝送路14は×円位置の右もたもそれぞれで動作可能な場合、プライマリのステーション6 a 及びセカンダリのステーション6 b が共にオンラインとなってもかまわない。

【0211】すなわち、×印位置より左側のステーショ

×8 a, …はプライマリのステーション6 a としか通信 できず、×印位置より右側のステーション8 d, …はセ カンダリのステーション6 b としか通信できなた。 できな、プライマリ及びセカンダリの両ステーション6 a, 6 bが同時にオンラインとなっても制御上、問題と ならない。

【0212】逆に、下位ステーション8a~8d側から 見ると、オンラインのステーション6a.6bが必ず存 在するので、望ましい状態である。

【0213】今まで述べてきた上位LANの伝送路5を 用いた二重化制御方法であると、どちらか一方のステー ション6a(6b)がオンラインになっていた。上位L ANの伝送路5が妨仰したときのみ両方のステーション 6a,6bがオンラインになった。

【0214】しかし、下位LANの伝送路14を使用 し、今まで述べてきた二重化切換方法を使用すると、図 20に示すような故障では、上位LANの伝送路5を使 用したときの上位LANの伝送路5の故障と同じ状態と なり、オンラインのステーションが2台できる。これ は、下位 LANの伝送路 1 4 が途中で切断されることに より、相手ステーション6b(6a)からの二重化制御 情報が途絶えるため、相手ステーション6b(6a)が 故障と見なし、それぞれのステーション6a,6bがオ ンラインとなる。プライマリのステーション 6 a の分担 節囲は×印位置より左側の各下位ステーション8a. … となり、セカンダリのステーション6 bの分担範囲は× 印位置より右側の各下位ステーション8 d、…となる。 【0215】なお、このオンラインのステーションが2 台存在するような制御は、上位LANの伝送路5を通し ても可能であるが、制御が複雑になる。すなわち、上位 I. A Nの伝送路 5 だけを使用する方法においては、両ス テーション6a, 6bにおける下位ステーション8a~ 8 dの接続状況を比べ、重複がない場合に限り両ステー ション6a、6bをオンラインにする制御が必要であ

【0216】このように、制御対象が複数ある場合、前述の方法により、個々の制御対象毎にオンラインを決める事が簡単に実現できる。

[0217]また、プライマリとセカンダリのそれぞれのステーション6a、6bが即即可能な制御対象が全く 異なる場合、周ステーション6a。6bが即即すとフラインになることにより、各即側対象の即側が維結できる。 [0218]さらに、制即対象を介して二重化制等情報 が送受信されるので、上位1NAの伝送路5のトラフィック最少減少して、上位1NAの伝送路5の伝送負担が 軽減される。

【0219】 (第13実施形態) 本発明の第13実施形 能の二重化システムを図21を用いて説明する。

【0220】この第13実施形態の二重化システムにおいては、図1に示す第1実施形態の二重化システムにお

けるオンラインのステーション6a(6b)とスタンパイのステーション6b(6a)とが、異常発生時の他に、一定の周期で、オンラインとスタイパイとを自動的に切物える。

[0221] ごれはオンイランでないとアクセスできないような情報端末の場合、有効である。すなわち、17 の機器のなかには、プライヤリのステーション6 6 またはセカンダリのステーション6 bのいずれかでアクセスしている最中に、もう一方からアクセスもなどデータ 対策所になる1.7 位機器がある。このような1.7 位機器がはオンラインのステーション6 a (6 b) のみがアクセスし、スタンバイのステーション6 b (6 b) はアクセスしないようにする。

[0222] このような1/0機器では、オンラインの ステーション6a(6b)ではアクセスできるので異常 を検出できるが、スタンパイのステーション6b(6 a)ではアクセスできないので、同一状態を継続してい る関り検出できない場常が存在することになる。

【0223] 例えば、スタンバイのステーション66 (6a) の同一1つ機器へのアウセス回路が異常になった場合、その異常は、オンラインのステーション6a (6b) 効果常になりオンラインとスタンバイとの対験 入が起きるまで、現形できないことなる。例える記述 した、図1.8におけるセカンダリのステーション6bの インタフェースカード15bに対するアウセス回路が〇 回位間で故障した場合に相当する。

[0224]また、図90毎6実施売機の二重化システムにおける下位14 Nの伝説路140 P位置で放映した場合で、片方のステーション66 まだけオンラインの場合、もう一方のステーション6 bと適信できる下位ステーション8 c。8 dはこの故障が復旧しないかぎり、いつまでの正常教件しない。

【0225】このような事態を未然に防止するために、 第13実施形態の二重化システムにおいては、前述した ように、オンラインとスタンパイとを一定周期で自動に 切換えるようにしている。

[0226] すなわち、<u>図2</u>1に示すように、各ステーション6a, 6 bは自己がオンラインになった時点から タイマーを起動する。タイマーが0になったら、オンラインのステーション6a (6 b) は特徴状態に瀬棒する。そして、服終的にステンパイに瀬棒する。なお、このタイマーは相手ステーション6 b (6 a) がスタンパイ状態でのみ起動する。また、このタスマーは、たとえオンラインのステーション6 a (6 b) に異常がなかったとしても、スタンパイスのテーション6 b (6 a) に

【0227】このように構成された第13実施形態の二 重化システムにおいては、オンラインのステーション6 6(b) でしか検出できない異常がある場合、スタン パイスのテーション6b(6a)がいつまでもスタンパ

異常がある場合は起動しない。

イのままで、異常を検出できない事態が未然に防止され る。

【0228】また、処理対象の情報端末に異常が発生している場合で、オンラインのステーション6a (6b) とスタンパイのステーション6b (6a) で処理できる 情報端末 (下位ステーション9a~8d) が異なる場 合、より多くの情報端末が動けるようになる。

【0229】 (第14実施形態) 本発明の第14実施形態の二重化システムを図22 および図23 を用いて説明する。

[0230] この第14 実施肝郷の二重化ビンステムにおいては、図22に示す、第6実施形郷と同一構成の二重化システムにおいて、各ステーション6a,6bは、自己の合計重要度と相手側から受信した合計重要度との差が下め近められて規定以上のときのカステーションのオンテインとを少れてとを明まる。

【0231】各ステーション6a、6bは各下位ステーション8a~8dに与えられた重用度を把握しているので、二重化システム全体の合計重要度の最大値は既知である。各ステーション6a、6bは次のように切換え

【0232】(1) オンラインのステーション6a(6b)は、自己ステーションの合計重要度が最大値の場合は何もしない。

【0233】(2) オンラインのステーション6a (6 b) は、自己ステーションの合計返製度が最大値よりか さい場合、スタンパイのステーション6b (6a)の合 計重製度を調べ、その値が最大値であったら、自己側に 何等かの異常の発生していると判断して、オンラインと スタンパイとを即転じ切換える。

[0234](3) 上記以外の場合、オンラインのステ ーション6a(6b)の合計電理度とスタンバイのステ ーション6a(6b)の合計電理度と惹が、予め走めら れた規定以上の時で、かつスタンバイのステーション6 b(6a)の方が大きかったら、オンラインとスタンバ インド切除さえ、

【0235】なお、比較する数が故障数の場合、故障数 =0が上記記述の合計重要度が最大値の場合に該当す

【0236】さらに、この第14実施形態の二重化システムにおいては、上記(2)(3)の切換え処理において、切換えるまで時間をおく。この時間は一定時間であってもよいし、差の関数であってもよい。

【0237】次に、このように構成された第14実施形態の二重化システムの技術的効果を説明する。

【0238】二重化システムに異常が発生した場合、その異常は、拡大したり、復旧したり変動する可能性がある。両方のステーション6a,6bで異常が検出されている場合、両ステーション6a,6b間で原因が別であったら特に、また、原因が同じであったとせても両ステ

ーション6a, 6b間の検出時間の差により、異常数の 両ステーション6a, 6b間での差は変動し、両ステー ション6a. 6 b間でどちらが多いかも変動する可能性 がある。

【0239】そこで、その美に対応する合計重要度によ りオンラインとスタンバイとの間の切換えを行うとき、 図23に示すように、差(合計重要度の差)が規定以内 (不感帯) であれば切換えないようにすることにより、 切換え動作に起因して二重化システムが不安定になるこ とが未然に防止される。

【0240】また、差が安定している場合には、たとえ 差が僅かであっても切換える方が、よりシステム全体の 稼働性がよくなる。

【0241】但し、片方のステーションが全く正常で、 すなわち一方のステーションの合計重要度が最大値を示 す場合で、もう一方のステーションに故障がある場合、 この場合だけはその故障がどんなに僅かであっても切換 える。それは、片方が正常である場合、その正常は安定 しているはずであり、それは不安定要因となる異常の原 因がないからである。故障のないステーションにオンラ インを切換えた方がシステムとしてはよい。異常が起き たステーションの異常が発生、復旧を繰返しても、正常 ステーションには影響がないからである。

[0242]

【発明の効果】以上説明したように本発明の二重化シス テムにおいては、ステーション相互間の情報伝達を処理 に必要なネットワークの伝送路やステーションに接続さ れた情報端末を経由させている。

【0243】したがって、切換え専用信号線を用いるこ となく、オンラインとスタンパイとを自動的に切換える ことができ、かつ高度な切換え制御が実施できる。 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の第1実施形態の二重化システムの概 略構成を示す模式図

【図2】 同第1実施形態の二重化システムの二重化状 態の遷移動作を説明するための図

【図3】 同第1実施形態の二重化システムの二重化状 態の各遷移状態を示す図

【図4】 本発明の第2実施形態の二重化システムにお ける情報の送信周期の変化を説明するための図 【図5】 本発明の第3実施形態の二重化システムにお

ける相手ステーションに対する異常輸出動作を説明する ための図

【図6】 本発明の第4実施形態の二重化システムの概 路構成を示す機式図

【図7】 本発明の第5実施形態の二重化システムにお けるオンラインステーションに対する異常検出動作を説 明するための図

【図8】 同第5実施形態の二重化システムにおけるオ ンラインステーションに対する異常検出動作を説明する ための図

【図9】 本発明の第6実施形態の二重化システムの概 略構成を示す様式図

【図10】 同じく本発明の第6実施形態の二重化シス テムの概略構成を示す機式図

【図11】 本発明の第7実施形態の二重化システムに おける各ステーション間の合計重要度の比較を示す図

【図12】 本発明の第8実施形態の二重化システムの 概略構成を示す様式図

【図13】 本発明の第9実施形態の二重化システムに おける退避状態を付加した各ステーション相互間におけ

る状態遷移の関係を説明するための図 【図14】 同じく第9実施形態の二重化システムにお ける退避状態を付加した各ステーション相互間における

状態遷移の関係を説明するための図 【図15】 本発明の第10実施形態の二重化システム

の概略構成を示す様式図 【図16】 本発明の第11実施形態の二重化システム

の概略構成を示す模式図

【図17】 同第11実施形態の二重化システムにおけ る各ステーション間の合計重要度の比較を示す図 【図18】 本発明の第12実施形態の二重化システム

【図19】 同第12実施形態の二重化システムにおけ る各ステーションが実施する情報端末を経由して情報交 換する動作を説明するための図

【図20】 同じく第12実施形態の二重化システムの 概略構成を示す様式図

【図21】 本発明の第13実施形態の二重化システム におけるオンラインとスタンパイとを一定周期で切換え る動作を説明するための図

【図22】 本発明の第14実施形態の二重化システム の概略構成を示す模式図

【図23】 本発明の第14実施形態の二重化システム における不感帯を設けた場合におけるオンラインとスタ ンパイとの間の切換え状態を示す図

【図2.4】 従来の二重化システムの概略構成を示す模 군(정

【符号の説明】

の概略構成を示す模式図

5 ··· L A Nの伝送路

6a. 6b…ステーション

8…側御対象

8 a, 8 b, 8 c, 8 d…下位ステーション

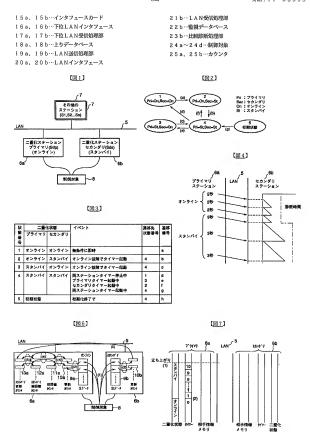
9 a、9 b…生データメモリ

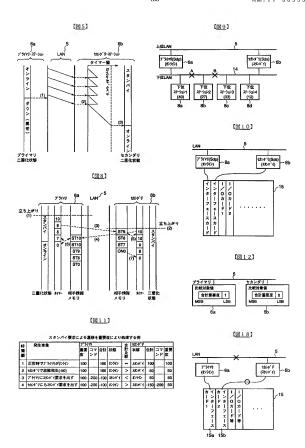
10a, 10b…更新カウンタ

11a, 11b…前回値メモリ 12a…スタンパイ前回値カウンタ

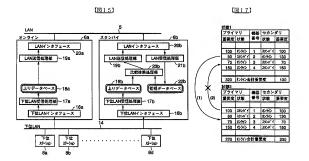
13a…スタンパイ更新カウンタ 14…下位LANの伝送路

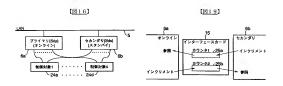
15...1/0

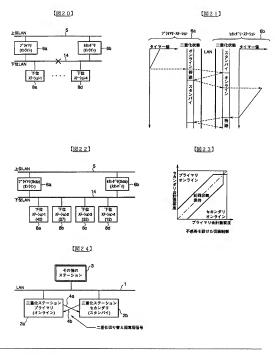












フロントページの続き

(72)発明者 岡庭 文彦 東京都府中市東芝町 1 番地 株式会社東芝 府中工場内

(72)発明者 岩瀬 芳明 東京都府中市東芝町1番地 株式会社東芝 府中工場内 (72)発明者 堀田 和男

東京都府中市東芝町1番地 株式会社東芝 府中工場内

(72)発明者 高柳 洋一 東京都府中市東芝町1番地 株式会社東芝 府中工場内